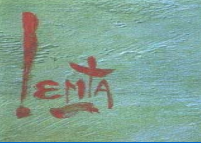


*Quelques réflexions
sur la Question
de la
Validation des Modèles*



Prolégomènes I

« *Définition* »

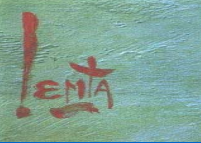
Modèle = Ce qui est donné pour servir de référence.

Caractéristiques des modèles en S.P.I.

« *Simulateurs* à qui on pose des questions et qui fournissent des réponses »

Le modèle a une dimension prédictive. Il peut être partiel.

Il peut y avoir plusieurs modèles d'une « réalité »



Prolégomènes II

Comparaison avec la théorie

La théorie a une dimension « explicative », synthétique, englobant un système complet, ou supposé comme tel.

Théorie de la Relativité

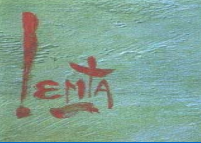
Fournit des équations, caractère quantitatif, réfutable par l'expérience

Théorie du Big-Bang

Fournit des équations, réfutable par l'expérience ?

Théorie de l'Evolution (Darwinisme)

Caractère non quantitatif, réfutable ?, prédictivité ?



Prolégomènes III

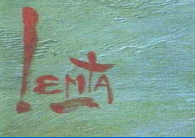
Fonction du modèle

Modèle dit de connaissance

Modèle est ici un paradigme (la déclinaison est un modèle grammatical) ou un schéma simplifié qui permet de ramener l'explication à des structures simples : on parlera du modèle diffusif. Il sera confronté aux données expérimentales.

Modèle dit d'action

C'est la fonction simulateur qui est recherchée.



Prolégomènes IV

Méthodologie de la modélisation

*Empirico-Déductive
ou
Essais-Erreurs*

*Logico-Déductive
Exploitation d'un modèle
Numérique dans le cadre des
Théories physiques avérées*

Avantages

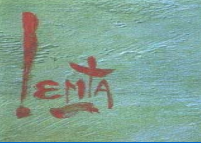
*Prototype constructible,
faible niveau d'abstraction*

*Coût faible, rapidité, flexibilité
Exploration d'un espace de
paramètres infini = optimum*

Inconvénients

*Méthode longue coûteuse,
Optimum atteint ?
Apprentissage.*

*Solution inconstructible,
Non validité du modèle*

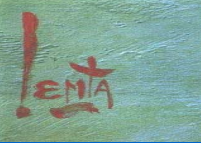


Prolégomènes V

Nature du modèle

- Empirique = Ensemble des lois issues de l'expérience.*
- Mathématiques = Ensemble des relations mathématiques (EDP, EDO) lois statistiques,..., + ensemble des traitements numériques permettant la simulation.*
- Informatique = Ensemble des structures et des algorithmes, non nécessairement numériques, constituant le modèle.*

Un modèle est souvent dans le cadre d'une théorie, hypothèses implicites ou non sous jacentes à la modélisation, mais pas toujours.



Prolégomènes VI

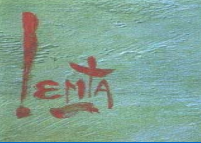
Critères que doit vérifier un modèle

Modèles de connaissance

*Minimalité,
Ajustement aux
données expérimentales
Réfutabilité,
Valeur prédictive.*

Modèles d'action

*Calculabilité
?
« Calibrabilité »,
Efficience.*



Augmentation de la Complexité

Ajouter des effets,

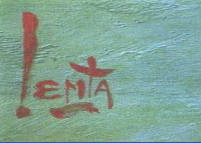
Modèle thermique

ajoute

Modèle Mécanique

Problème des Couplages

Modèles de connaissance
+
Modèles d'action



Réduction de la Complexité I

Modèles de connaissance

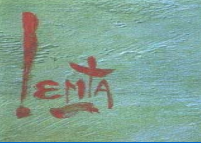
Très petit, très grand, très nombreux...

Milieus Hétérogènes...

||

Micro-Macro

Changement d'échelles, comportement collectif...



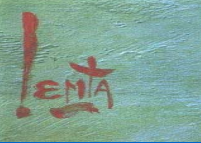
Réduction de la Complexité II

Recherche de modèles simplifiés

Modèles de connaissance
+
Modèles d'action

*Schématisation du Comportement Non linéaire :
Bifurcation, Stabilité, Equations enveloppes,
Réduction Asymptotique, (Modèles Globaux)...*

Schématisation du Comportement Linéaire.



Modèle « Détaillé ou Complet »



Réduction

*Spécifications
Echelle
Objectifs...*



Modèle « Souhaité »

Complexification

Loi :

$$\text{Sup Inf} = \text{Inf Sup}$$



Sous modèle 1



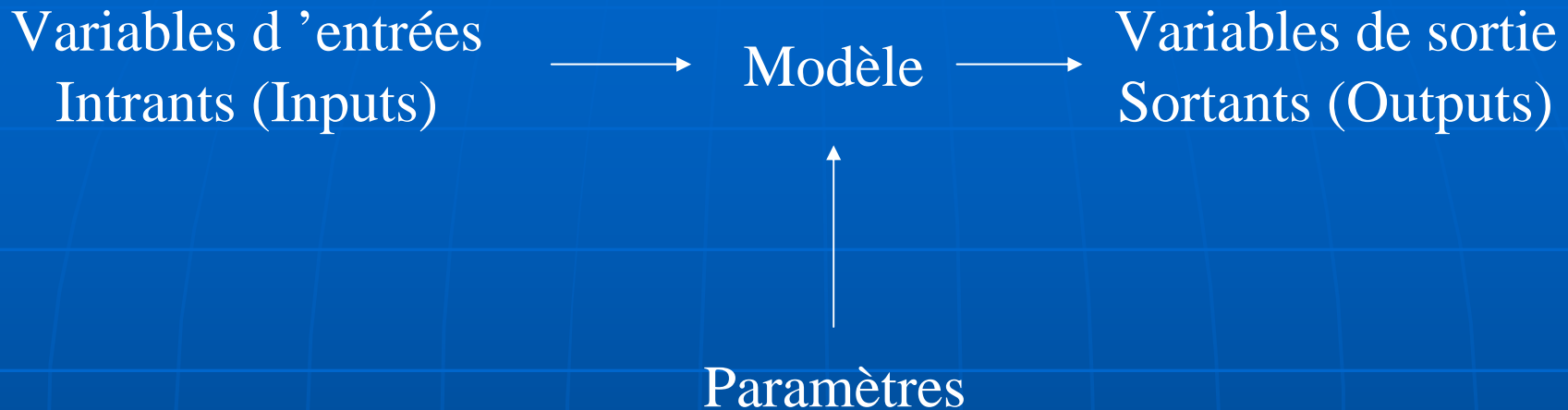
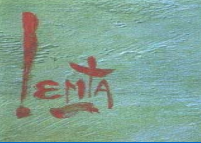
Sous modèle 2



...



Sous modèle N

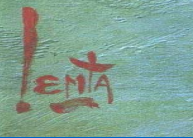


Calibration ou calibrage = affectation des « valeurs » des paramètres

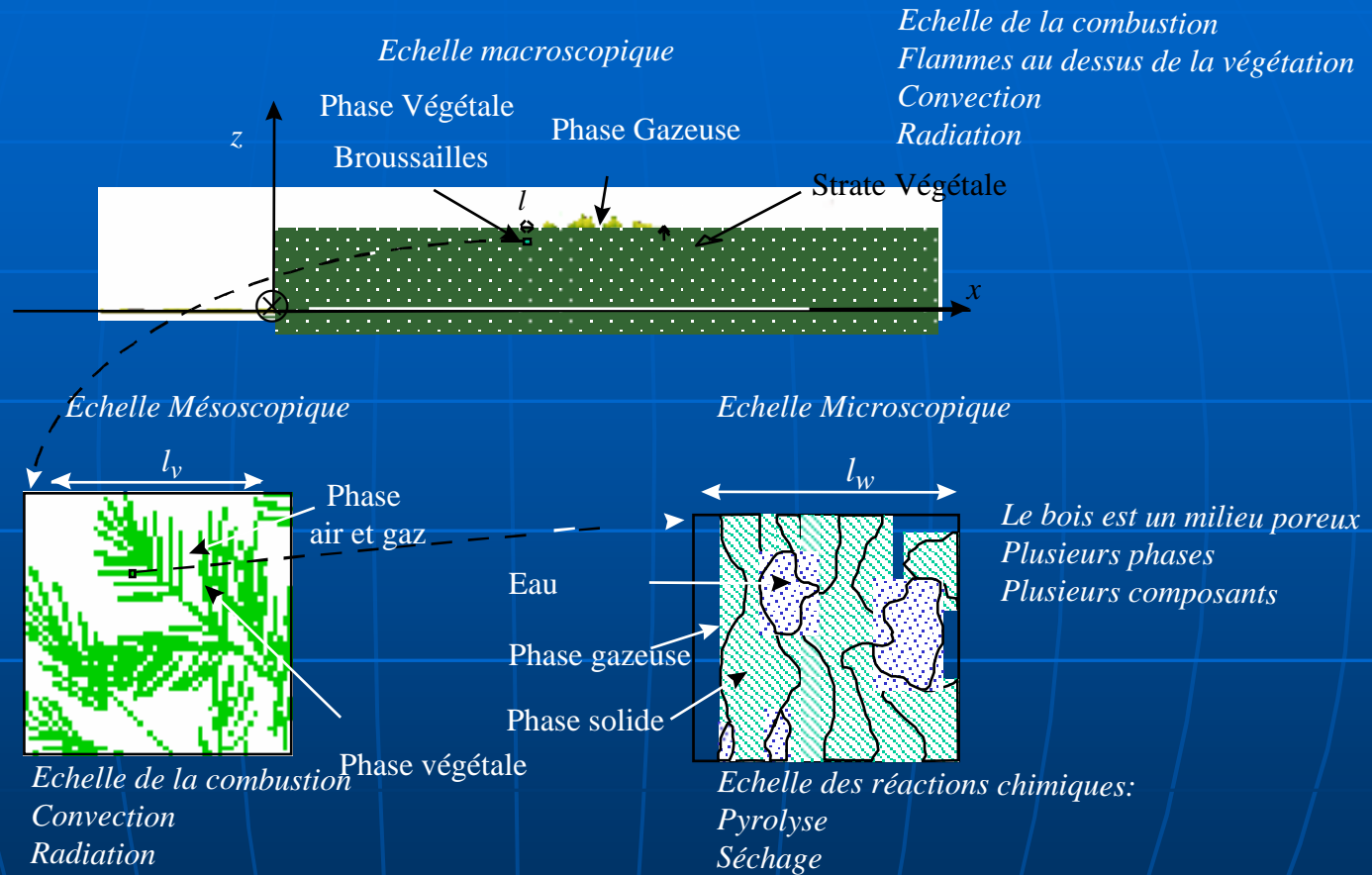
Validation = ?, concordance avec l'expérience, comparaison des sorties avec des données « expérimentales »

EXEMPLE

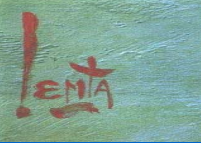
Echelles Géométriques



Le problème majeur est la présence d'échelles différentes

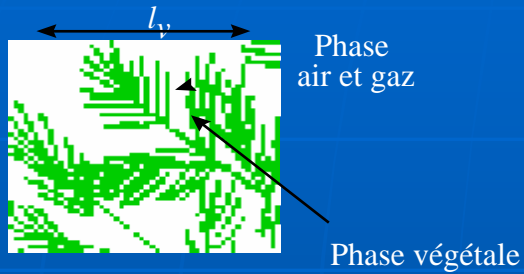


Echelles Physiques



Les différents Nombres de Reynolds et les modèles

Echelle Mésoscopique



$$10 < Re < 100$$

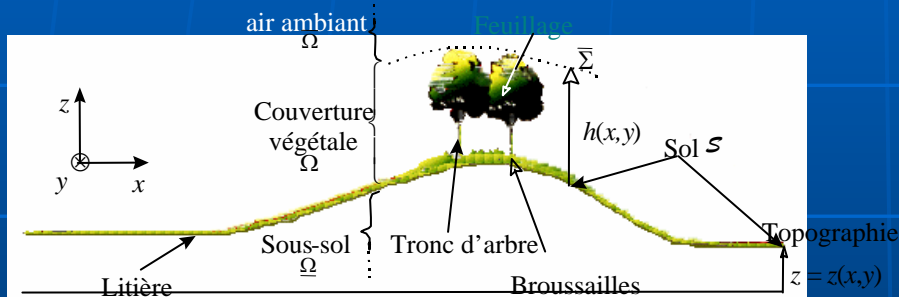
Modèles de combustion 3D

$$10^5 \leq Re \leq 10^7$$

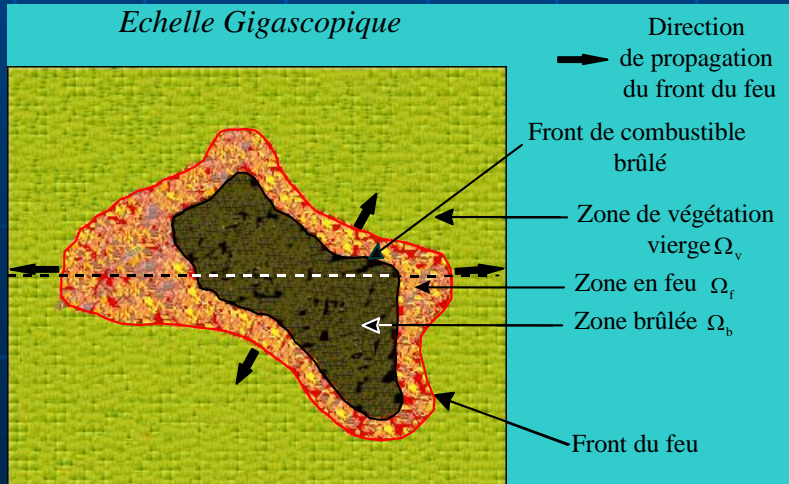
Modèles de Propagation 2D

$$10^7 < Re$$

Echelle Macroscopique



Echelle Gigascopique

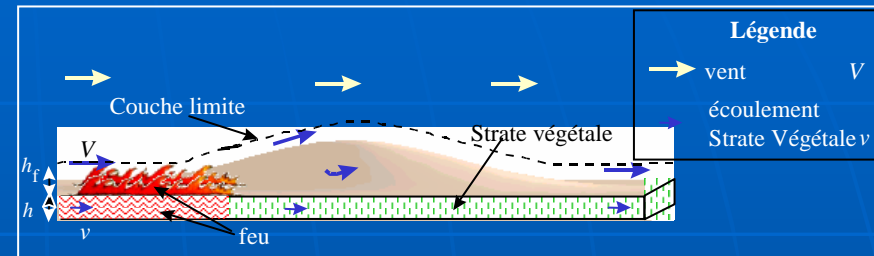


Approche TOP-BOTTOM Réduction

Hypothèses

Hauteur de la flamme δ est petite comparée à l'échelle gigascopique

3D
Détaillé → **2D**
Propagation



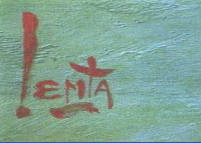
Écoulement presque parallèle au sol

Approche BOTTOM-TOP

Les moteurs de la propagation sont la pyrolyse et le rayonnement

Le modèle doit comporter un bilan d'énergie pour le rayonnement et un bilan de masse pour la pyrolyse

Le mouvement des iso lignes du modèle doivent être compatibles avec Hamilton Jacobi



Bilan d'énergie

$$(1 - \Phi)\rho_p(C_s + H_u C_l) \frac{\partial T}{\partial t} = \nabla \cdot (\lambda \nabla T) + h(T_a - T) + (1 - \Phi)\rho_p \frac{\partial H_u}{\partial t} L_{ev} \delta_{T=T_{ev}} + M_r$$

$$T = \frac{1}{\delta} \int_0^\delta T(x, y, z, t) dz$$

Bilan de masse

$$-(1 - \Phi)\rho_p L_{ev} \frac{\partial H_u}{\partial t} = M_r - h(T_{ev} - T_a)$$

$$\frac{\partial \rho_p}{\partial t} = -\rho_p A \exp(-E / RT)$$

Flux radiatif

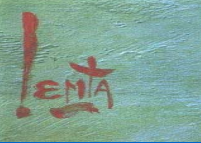
M_r

$$\frac{di}{ds} = -K(s)i(s) + a(s)i(s) + \frac{\sigma_s(s)}{4\pi} \int_{\omega_i=0}^{4\pi} i(s, \omega_i) \tilde{\Phi}(\omega, \omega_i) d\omega_i$$

Zone en feu

$$T \geq T_{\text{inf}}$$

Stratégie de calibrage et de Validation



Bilan d'énergie

$$(1 - \Phi)\rho_p (C_s + H_u C_l) \frac{\partial T}{\partial t} = \nabla \cdot (\lambda \nabla T) + h(T_a - T) + (1 - \Phi)\rho_p \frac{\partial H_u}{\partial t} L_{ev} \delta_{T=T_{ev}} + M_r$$

$$T = \frac{1}{\delta} \int_0^\delta T(x, y, z, t) dz$$

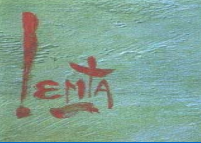
Bilan de masse

$$-(1 - \Phi)\rho_p L_{ev} \frac{\partial H_u}{\partial t} = M_r - h(T_{ev} - T_a)$$

$$\frac{\partial \rho_p}{\partial t} = -\rho_p A \exp(-E / RT)$$

Sous modèles

Chaque sous modèle devrait être calibré et validé indépendamment (si cela est possible).



Bilan d'énergie

$$(1 - \Phi)\rho_p(C_s + H_u C_l) \frac{\partial T}{\partial t} = \nabla \cdot (\lambda \nabla T) + h(T_a - T) + (1 - \Phi)\rho_p \frac{\partial H_u}{\partial t} L_{ev} \delta_{T=T_{ev}} + M_r$$

$$T = \frac{1}{\delta} \int_0^\delta T(x, y, z, t) dz$$

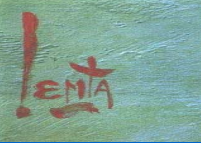
Bilan de masse

$$-(1 - \Phi)\rho_p L_{ev} \frac{\partial H_u}{\partial t} = M_r - h(T_{ev} - T_a)$$

$$\frac{\partial \rho_p}{\partial t} = -\rho_p A \exp(-E / RT)$$

Les paramètres

Chaque paramètre doit appartenir à un « sous modèle » calibrable en « laboratoire »



Bilan d'énergie

$$(1 - \Phi)\rho_p (C_s + H_u C_l) \frac{\partial T}{\partial t} = \nabla \cdot (\lambda \nabla T) + h(T_a - T) + (1 - \Phi)\rho_p \frac{\partial H_u}{\partial t} L_{ev} \delta_{T=T_{ev}} + M_r$$

$$T = \frac{1}{\delta} \int_0^\delta T(x, y, z, t) dz$$

Bilan de masse

$$-(1 - \Phi)\rho_p L_{ev} \frac{\partial H_u}{\partial t} = M_r - h(T_{ev} - T_a)$$

$$\frac{\partial \rho_p}{\partial t} = -\rho_p A \exp(-E / RT)$$

Calorimétrie+calcul

Calcul

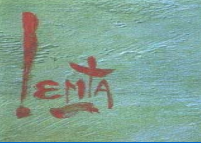
Chimie

Modèle radiatif

Les paramètres sont « identifiables » pas directement mesurables

Calcul = souvent utilisation de méthodes inverses

Donc étude de sensibilité, méthodes d'optimisation globale...

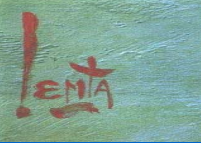


Distribution initiale d'espèces
distribution de masse
distribution d'humidité
paramètres liés à la végétation

Vent initial : Champ si possible

Contour initial ou point et instant de démarrage

Grande Variabilité
Faut-il en tenir compte ?



Distributions

distribution de masse restante

distribution d'humidité

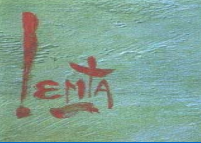
espèces brûlées...

Champ de température

flux rayonné

Contour du feu et zone en feu

Les variables « testables »



$$(1 - \Phi)\rho_p(C_s + H_u C_l) \frac{\partial T}{\partial t} = \nabla \cdot (\lambda \nabla T) + h(T_a - T) + (1 - \Phi)\rho_p \frac{\partial H_u}{\partial t} L_{ev} \delta_{T=T_{ev}} + M_r$$

$$T = \frac{1}{\delta} \int_0^\delta T(x, y, z, t) dz$$

Pas mesurable, non

Paradoxe, la principale variable de sortie

$$-(1 - \Phi)\rho_p L_{ev} \frac{\partial H_u}{\partial t} = M_r - h(T_{ev} - T_a)$$

Difficilement mesurable, non

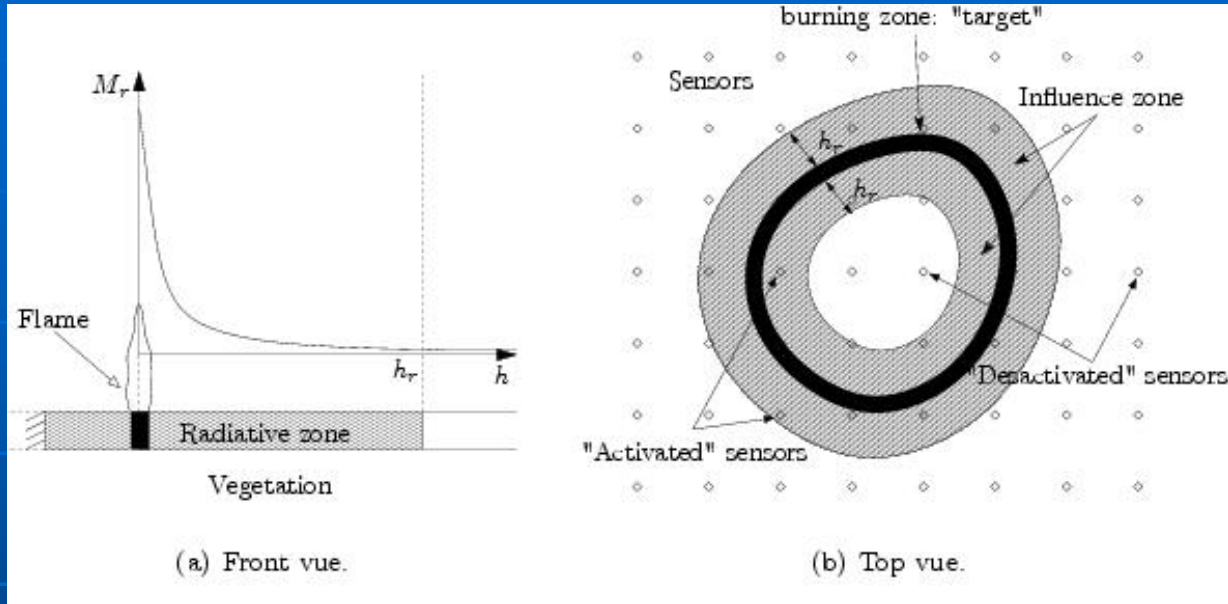
$$\frac{\partial \rho_p}{\partial t} = -\rho_p A \exp(-E / RT)$$

Difficilement mesurable, non

M_r

Mesurable, oui

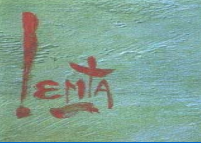
Validation



$$M_r^{cal}(x, \Omega_f) = \int_{\Omega_f} \varphi(y) G(x - y) dy.$$

$$J = \sum_{i=1}^{Ns} (M_r^{cal}(x_i, \Omega_f) - M_r^{mes}(x_i))^2$$

$$\text{zone en feu} = \arg \min_{\Omega_f} J$$



Nous avons besoin de feux contrôlés de taille supérieure à l'échelle du laboratoire

*Chaque modèle devrait être accompagné par le protocole de « validation »
(les échelles prises en compte, l'objectif du modèle...).*
La validation devenant un objet de débat scientifique.

La variabilité des données entraîne-t-elle la nécessité de modèles stochastiques ?

*Rôle et statut de l'expérience dans les modèles de ce type :
Non reproductibilité des expériences (on ne brûle qu'une seule fois un
champ donné).*